

# 多変数の微分積分学1 第10回

桂田 祐史

2011年6月2日(木)

この授業用のWWWページは

<http://www.math.meiji.ac.jp/~mk/lecture/tahensuu1-2011/>

## 前回は振り返る

前回、多変数関数の全微分可能性、偏微分可能性、 $C^1$ 級等の条件の間関係を調べた。ここで振り返ってみよう。

まず、1変数関数の場合は非常に簡単である(要点は「微分可能ならば連続」くらいで、証明も高校数学)。

1変数関数の場合

$C^1$ 級  $\implies$  微分可能  $\implies$  連続

( $C^1$ 級とは、微分可能かつ導関数が連続なことであるから、左の $\implies$ は明らかである。右の $\implies$ は高校数学である。)

多変数関数の場合は、微分に(大きく分けて)二つの概念があり、 $C^1$ 級概念もやや覚えにくい(実際、勘違いして覚えている人がかなり多い)。

多変数関数の場合

$C^1$ 級  $\implies$  微分可能  $\implies$  連続  
 $\implies$  各変数につき偏微分可能

( $C^1$ 級とは、各変数につき偏微分可能かつすべての1階偏導関数ともとの関数自身が連続ということである。一番左の $\implies$ も明らかではない。右の $\implies$ は1変数の場合と本質的に同じ。 $\implies$ は1変数関数にはなかったもので重要。)

## ヤコビ行列、gradient

$\Omega$  は  $\mathbf{R}^n$  の開集合、 $a \in \Omega$ ,  $f: \Omega \rightarrow \mathbf{R}^m$  が  $a$  で微分可能とすると、 $f'(a)$  は行列であった。具体的には、 $f = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix}$ ,  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  とおくと、

$$f'(a) = \left( \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(a) & \frac{\partial f_1}{\partial x_2}(a) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(a) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1}(a) & \frac{\partial f_2}{\partial x_2}(a) & \cdots & \frac{\partial f_2}{\partial x_n}(a) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(a) & \frac{\partial f_m}{\partial x_2}(a) & \cdots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(a) \end{pmatrix}.$$

この行列を  $f$  の ( $a$  における) <sup>ヤコビ</sup>Jacobi 行列と呼ぶ。

さて、 $m = 1$  の場合を考えよう。このとき、

$$f'(a) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \quad \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) \quad \cdots \quad \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \right)$$

と、ヤコビ行列は 1 行  $n$  列の行列、すなわち  $n$  次元横ベクトルになる。この転置である  $n$  次元縦ベクトルを  $\text{grad } f(a)$  または  $\nabla f(a)$  で表し、 $f$  の ( $a$  における) gradient (勾配ベクトル) と呼ぶ:

$$\text{grad } f(a) = \nabla f(a) := f'(a)^T = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \end{pmatrix}.$$

記号  $\nabla$  は単独でも <sup>ナブラ</sup>nabla と呼ばれ、

$$\nabla = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

という意味で用いられる。いわゆるベクトル解析では多用される。

## 微分の意味

### 線形化写像は元の関数を近似する

まず「全微分」の定義を復習しよう。 $f$  が  $a$  で全微分可能であるとは、

$$\exists A \in M(m, n; \mathbf{R}) \quad \text{s.t.} \quad \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|f(a+h) - f(a) - Ah\|}{\|h\|} = 0$$

が成り立つことをいい ( $\| \cdot \|$  はあってもなくても同じ, また  $Ah$  は行列  $A$  とベクトル  $h$  の積を意味していることに注意する)、一意的に定まる行列  $A$  のことを  $f$  の  $a$  における全微分係数と呼び、 $f'(a)$  で表す。

これから、 $f$  が  $a$  で全微分可能ならば

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - f'(a)h}{\|h\|} = 0$$

が成り立つ。 $h \rightarrow 0$  のとき、分母は 0 に収束するので、分子はそれよりも速く 0 に収束する、ということである。このことを

$$f(a+h) - f(a) - f'(a)h = o(\|h\|) \quad (h \rightarrow 0)$$

と書く。

不正確な書き方になるが<sup>1</sup>、 $\|h\|$  が十分小さいとき、

$$f(a+h) \doteq f(a) + f'(a)h$$

が成り立つ。言い方を変えると、 $x$  が  $a$  に十分近いとき、

$$f(x) \doteq f(a) + f'(a)(x-a)$$

が成り立つ。この右辺の式で表される写像、すなわち

$$\Omega \ni x \mapsto f(a) + f'(a)(x-a) \in \mathbf{R}^m$$

を  $f$  の ( $a$  における) 線形化写像 (1 次近似) と呼ぶ (これはちゃんとした定義である)。

## grad $F$ はレベルセットの法線ベクトル

以下、 $\Omega$  は  $\mathbf{R}^n$  の開集合、 $F: \Omega \rightarrow \mathbf{R}$  は  $C^1$  級とする。 $c \in \mathbf{R}$  に対して、

$$L_c := \{x \in \Omega; F(x) = c\}$$

とおき、 $F$  のレベル  $c$  のレベル・セットと呼ぶ。

$L_c = \emptyset$  となることもありうるが、 $a \in \Omega$  のとき、 $c := F(a)$  とおくと、 $a \in L_c$  が成り立つので、 $L_c \neq \emptyset$  である。

例 0.1  $\Omega = \mathbf{R}^2$ ,  $F(x, y) := x^2 + y^2$  とするとき、 $F_1$  は原点中心半径 1 の円周、 $F_2$  は原点中心半径  $\sqrt{2}$  の円周、 $F_0$  は原点 1 点からなる集合  $\{(0, 0)\}$ ,  $F_{-1} = \emptyset$ . ■

例 0.2  $\Omega$  をある地図、 $(x, y) \in \Omega$  に対して、 $F(x, y)$  は  $(x, y)$  という地点の標高とすると、 $L_c$  は高さ  $c$  の等高線 (contour) である。■

---

<sup>1</sup>≐ というのは、数学語ではない。

実は、 $\nabla F(a)$  は、 $L_c$  の点  $a$  における法線ベクトルと呼ぶにふさわしいものである。実際、

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{F(x) - F(a) - F'(a)(x - a)}{\|x - a\|} = 0$$

が成り立つが、 $c := F(a)$  とするとき、 $\forall x \in L_c$  に対して  $F(x) = c$  であることと、 $F'(a)(x - a) = (\nabla F(a), x - a)$  であることから、

$$\begin{aligned} \frac{F(x) - F(a) - F'(a)(x - a)}{\|x - a\|} &= \frac{c - c - (\nabla F(a), x - a)}{\|x - a\|} = -\frac{(\nabla F(a), x - a)}{\|x - a\|} \\ &= -\left(\nabla F(a), \frac{x - a}{\|x - a\|}\right) \end{aligned}$$

となるので、

$$\lim_{\substack{x \in L_c \\ x \rightarrow a}} \left(\nabla F(a), \frac{x - a}{\|x - a\|}\right) = 0.$$

(このあたりの議論は「考察」であり、「証明」ではない。盲目的に信じ込まれても困るので、少し疵を指摘しておく、 $L_c$  がどういう集合であるか、一般には良く分からない。そもそも  $L_c$  をたどって、 $a$  に近づくことが出来るのかも分からない。後で「陰関数定理」という定理を学ぶとこのあたりが解決される。)

$\nabla F(a) \neq 0$ ,  $x \neq a$  であるとき、 $\nabla F(a)$  と  $x - a$  のなす角  $\theta(x) \in [0, \pi]$  が

$$(\nabla F(a), x - a) = \|\nabla F(a)\| \|x - a\| \cos \theta(x)$$

により定義できる。このとき

$$\lim_{\substack{x \in L_c \\ x \rightarrow a}} \cos \theta(x) = 0$$

であるから

$$(\angle R) \quad \lim_{\substack{x \in L_c \\ x \rightarrow a}} \theta(x) = \frac{\pi}{2}.$$

(注意:  $x \rightarrow a$  のとき  $\frac{x - a}{\|x - a\|}$  自身が何かあるベクトルに収束するというわけではなく、収束が保証出来るのは角度だけである。)

以上の考察を背景に、次のように定義する。

定義 0.3  $\Omega$  が  $\mathbf{R}^n$  の開集合、 $F: \Omega \rightarrow \mathbf{R}$  が  $C^1$  級の開集合、 $a \in \Omega$ ,  $\nabla F(a) \neq 0$  とする。このとき、

$$\{x \in \mathbf{R}^n; (\nabla F(a), x - a) = 0\}$$

を、 $L_c$  の  $a$  における接超平面、 $\nabla F(a)$  を  $L_c$  の  $a$  における法線ベクトルと呼ぶ。

現時点で  $(\angle R)$  は、根拠にあいまいなところがあるので、「 $\nabla F$  が法線ベクトル」というのは定義したことである。この点、何かずるいと感じられるかも知れないが<sup>2</sup>、後で陰関数定理を学ぶと、 $(\angle R)$  が根拠を持った主張として浮上して来る。

<sup>2</sup>この辺の事情は、曲線の弧長の定義のそれと少し似ている。

例 0.4  $A, B \in \mathbf{R}^2$ ,  $(A, B) \neq (0, 0)$  とするとき、

$$F(x, y) := Ax + By$$

は  $C^\infty$  級の  $F: \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$  を定める。  $\forall x \in \mathbf{R}$  に対して、  $F$  の高さ  $c$  のレベルセット

$$L_c = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; F(x, y) = c\} = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; Ax + By = c\}$$

はベクトル  $\begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix}$  に垂直な直線である、ということは良く知られている。  $\nabla F(x, y) = \begin{pmatrix} F_x \\ F_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix}$  であり、確かに  $\nabla F$  は  $L_c$  の法線ベクトルである。 ■

例 0.5  $F(x, y) := x^2 + y^2$  とすると、  $\nabla F(x, y) = \begin{pmatrix} F_x \\ F_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix}$ 。  $R > 0$  とするとき、  $L_{R^2} = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; F(x, y) = R^2\}$  は、原点中心、半径  $R$  の円周である。  $(a, b) \in L_{R^2}$  とするとき、

$$\nabla F(a, b) = \begin{pmatrix} 2a \\ 2b \end{pmatrix}$$

であるが、これは確かに  $(a, b)$  における法線ベクトルである (円周上の点  $(a, b)$  を通る円の半径は、円の接線と直交するので、円の中心から  $(a, b)$  に向うベクトル  $\begin{pmatrix} 2a \\ 2b \end{pmatrix}$  は  $L_c$  の法線ベクトルである)。 ■

grad  $F$  は  $F$  の値が最も急激に増加する方向である

$\Omega$  は  $\mathbf{R}^n$  の開集合、  $F: \Omega \rightarrow \mathbf{R}$  は  $C^1$  級、  $a \in \Omega$ ,  $\nabla F(a) \neq 0$  とする。 十分小さい  $h$

$$F(a + h) - F(a) = F'(a)h + o(\|h\|) \quad (h \rightarrow 0)$$

であるから、  $\|h\|$  が十分に小さいとき、

$$(\#) \quad F(a + h) - F(a) \doteq F'(a)h = (\nabla F(a), h) = \|\nabla F(a)\| \|h\| \cos \theta(h).$$

ここで  $\theta(h) \in [0, \pi]$  は  $\nabla F(a)$  と  $h$  のなす角である。

$\|h\|$  を固定して、  $h$  の方向だけを動かしたとき、式  $(\#)$  の右辺は、  $\theta(h) = 0$  ( $\cos \theta(h) = 1$ ) のとき最大となり、  $\theta(h) = \pi$  ( $\cos \theta(h) = -1$ ) のとき最小となる。