複素関数・同演習第9回

~ Cauchy-Riemann 方程式 (2), 冪級数 (1) ~

かつらだ まさし 桂田 祐史

https://m-katsurada.sakura.ne.jp/complex2022/

2022 年 10 月 15 日 補講なのでいつもと場所が違い 312 教室

目次

- 1 本日の内容・連絡事項
- ② 複素関数の極限、連続性、正則性 (続き)
 - Cauchy-Riemann の方程式 (続き)
 - 正則関数が定数となる場合 (続き)
 - 正則関数と調和関数
 - 等角性
 - 逆関数定理
- ③ 冪級数
 - ・イントロ
 - 収束円
 - 収東円の存在
- 4 参考文献

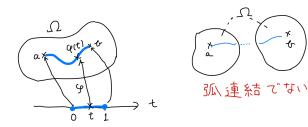
本日の内容・連絡事項

- ◆ 本日は Cauchy-Riemann 方程式 (講義ノート [1] の §2.5 後半) を解説した後、いよいよ冪級数 ([1] の §3) に入ります。
- 宿題 5 は次回 10 月 18 日 (火曜)3 限の授業に出します (〆切は 10 月 25 日 13:30)。
- 宿題 4 の解説は次回に行います。

2.5.2 正則関数が定数となる場合 (続き)

定義 9.1 (弧連結, 領域 (再提示))

 $\Omega \subset \mathbb{R}^{\ell}$ (あるいは $\Omega \subset \mathbb{C}$) が**狐連結** (pathwise-connected, arcwise-connected) とは、 Ω 内の任意の 2 点が Ω 内の曲線で結べることをいう。 (すなわち、 Ω の任意の 2 点 a, b に対して、連続関数 φ : $[0,1] \to \Omega$ で、 $\varphi(0) = a$, $\varphi(1) = b$ を満たすものが存在するとき、 Ω は弧連結であるという。) 弧連結な開集合を**領域** (region) と呼ぶ。



直観的には、平面図形 Ω が弧連結であるとは、 Ω が 1 つの島からなる国であることである。2 つ以上の島からなる国は弧連結ではないが、個々の島のことを $\mathbf{30}$ 連結成分と呼ぶ。

注意 9.2 (上の定義は実は普通でない)

普通は (「弧連結」でない) 「連結」という言葉を定義して、連結な開集合のことを領域と定義する。

- 「連結」はやや分かりにくい。「弧連結」は直観的で分かりやすい。
- ℝ^ℓ の開集合について「連結」と「弧連結」は同値なので、「領域とは、弧連結な開 集合のこと」としても領域の意味には変わりがない。

という二つの理由から、上のように定義することにした。

ℝ の部分集合 / について、/ が区間 ⇔ / は弧連結。

問 このことを証明せよ (ヒント:中間値の定理)。

 Ω が弧連結な開集合 (領域) のとき、 Ω の任意の 2 点は C^1 級の曲線で結べる。つまり上の定義の φ として、単に連続であるだけでなく、 C^1 級であるものが取れる。以下では、これを認めて議論する (証明は省略する。講義ノート [1] の付録 B に書いてある。)。

次の定理は多くの関数論のテキストに載っている。

定理 9.3 (正則関数の実部・虚部・絶対値のいずれかが定数ならば定数関数)

 Ω は \mathbb{C} の領域 (弧連結な開集合)、 $f:\Omega \to \mathbb{C}$ は正則とする。

- fの実部または虚部が定数関数ならば、f自身が定数関数である。特に実数値または純虚数値の正則関数は定数関数しかない。
- ② |f| が定数関数ならば、f 自身が定数関数である。

証明 $\widetilde{\Omega} := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + yi \in \Omega\}$ とおく。

② 実部が定数関数の場合を証明する。f の実部、虚部をそれぞれ u, v とするとき、仮定から u = C (定数) であるから、 $u_x = u_y = 0$ in $\tilde{\Omega}$.

Cauchy-Riemann の方程式

$$u_x = v_y, \quad u_y = -v_x$$

が成り立つので、 $v_x = -u_y = 0$, $v_y = u_x = 0$ in $\widetilde{\Omega}$. 補題 8.6 より、v は定数関数である。ゆえに f = u + iv も定数関数である。

|f| = C (C は定数) とおく。
 C = 0 であれば f = 0 (in Ω) であるから、f は定数関数である。
 以下 C≠0 とする。|f|² = C² = u² + v² を微分して、

$$2uu_x + 2vv_x = 0$$
, $2uu_y + 2vv_y = 0$ (in $\widetilde{\Omega}$).

Cauchy-Riemann 方程式を代入して (v_x, v_y を消去して)

$$uu_x - vu_y = 0$$
, $uu_y + vu_x = 0$ (in Ω).

すなわち

$$\begin{pmatrix} u_x & -u_y \\ u_y & u_x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (\text{in } \widetilde{\Omega}).$$

任意の $(x,y) \in \widetilde{\Omega}$ において、 $u^2 + v^2 = C^2 > 0$ であるから、 $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. ゆえに行列は特異であるから (もし正則であれば、逆行列を左からかけて矛盾が生じる)

$$u_x^2 + u_y^2 = 0$$
 (in $\widetilde{\Omega}$).

これから $u_x = u_y = 0$ (in $\widetilde{\Omega}$). 補題 8.6 より、u は $\widetilde{\Omega}$ で定数関数である。(1) より f は $\widetilde{\Omega}$ で定数関数である。

前回の例 8.3 (Re z, Im z, |z|, Arg z, $\log |z|$ は定義域に属する任意の点で微分できない) と見比べると良い。z を除いて実数値関数であり、虚部が 0 であるから、もし正則ならば定数関数であるが、定数でないことはすぐ分かるので、正則でない。

正則でないことは、任意の点 z に対して微分可能でないことと同値ではないが (部分否定と全否定)、わかりやすく感じる人が多いだろう。

2.5.3 正則関数と調和関数

 \mathbb{R}^n の開集合 Ω で定義された関数 $u:\Omega \to \mathbb{R}$ が

(1)
$$\sum_{j=1}^{n} \frac{\partial^{2} u}{\partial x_{j}^{2}} = 0 \quad (\text{in } \Omega)$$

を満たすとき、*u* は<mark>調和関数</mark> (harmonic function) であるという。また (1) を **Laplace 方程式** (Laplace equation) とよぶ。非常に重要な偏微分方程式である。

$$\triangle := \sum_{j=1}^{n} \frac{\partial^2}{\partial x_j^2}$$

で定義される微分作用素 △ を Laplace 作用素 (Laplace operator, Laplacian) とよぶ。これを用いると (1) は

$$\triangle u = 0 \quad (in \ \Omega)$$

と表せる。

(ベクトル解析既習者向け) \triangle のことを ∇^2 とも書く ($\triangle u = \operatorname{div}(\operatorname{grad} u) = \nabla \cdot (\nabla u)$ だから)。

2.5.3 正則関数と調和関数

次は非常に有名で重要な結果である。

定理 9.4 (正則関数の実部虚部は調和関数である)

 Ω は \mathbb{C} の開集合、 $f:\Omega \to \mathbb{C}$ は正則とするとき、f の実部・虚部 u, v は

$$u_{xx}+u_{yy}=0, \quad v_{xx}+v_{yy}=0 \quad (\text{in } \widetilde{\Omega}:=\left\{(x,y)\in\mathbb{R}^2 \;\middle|\; x+iy\in\Omega
ight\})$$

を満たす。すなわち и と v は調和関数である

証明 後で「f が正則ならば、f は何回でも微分可能」という定理を証明する。 先走ってそれを認めることにする。 μ と ν は C^{∞} 級である。

Cauchy-Riemann 方程式 $u_x = v_v$, $u_v = -v_x$ が成り立つので、

$$u_{xx} + u_{yy} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{\partial v}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x} = 0.$$

最後の等号が成り立つのは、v が C^2 級であることによる (v の 2 階偏導関数

は偏微分の順序によらない)。

同様にして $v_{xx} + v_{yy} = 0$ も証明できる。

2.5.3 正則関数と調和関数

上の定理は「正則関数の実部と虚部は調和関数である」と手短に述べられる。 \mathbb{R}^2 の開集合で定義された 2 つの調和関数 u,v が Cauchy-Riemann 方程式

$$u_x = v_y$$
 かつ $u_y = -v_x$

を満たすとき、v を u の共役調和関数 (conjugate harmonic function of u) とよぶ。「正則関数の虚部は実部の共役調和関数である」ということになる。

注意 9.5 (ときどきある勘違いを注意しておく)

v が u の共役調和関数であるとき、u は v の共役調和関数であるとは限らない。実際、u が v の調和関数であるとは

$$v_x = u_y$$
 かつ $v_y = -u_x$

が成り立つことを意味するが、v が u の共役調和関数であれば

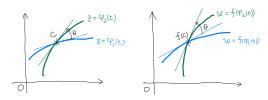
$$u_x = v_y$$
 かつ $u_y = -v_x$

が成り立つので、 $u_x = u_y = v_x = v_y = 0$ が導かれ、 $u \ge v$ は定数関数となる。

(蛇足 w が z の共役複素数であるとき、z は w の共役複素数である ($w=z\Rightarrow z=\overline{w}$)。それと同じように勘違いしないこと。)

2.5.4 等角性

正則関数 $f:\Omega\to\mathbb{C}$ は、 $f'(c)\neq 0$ であれば、c で交わる任意の 2 曲線を f'(c) で交わる 2 曲線に写し、その交角を変えないという性質 (等角性) を持つ。



理由の説明 (ていねい化すると証明になる) Ω 内の曲線 $z = \varphi(t)$ $(t \in I)$ を関数 w = f(z) $(z \in \Omega)$ でうつすと、曲線 $w = f(\varphi(t))$ $(t \in I)$ が得られる。

$$c=arphi(t_0),\quad t_0\in I,\quad f'(c)=
ho e^{i\phi}\quad (
ho>0,\ \phi\in\mathbb{R})$$

とする。

- 曲線 φ の c における接ベクトルは $\varphi'(t_0)$ (の正数倍).
- 曲線 $f \circ \varphi$ の f(c) における接ベクトルは

$$\left. \frac{d}{dt} (f(\varphi(t))) \right|_{t=t_0} = f'(\varphi(t_0)) \varphi'(t_0) = f'(c) \varphi'(t_0) = \rho e^{i\phi} \varphi'(t_0) \quad (の正数倍).$$

 \cdots ゆえに曲線によらない (f だけで定まる) 共通の角度 ϕ だけ偏角が変化する。

2.5.4 等角性

一般に、定義域 Ω 全体で $f' \neq 0$ を満たす正則関数 f を**等角写像** (conformal mapping) と呼ぶ。

等角写像が等角性を持つことが、複素関数の範疇で説明ができたけれど、対応 する実多変数関数で表して調べてみる。

$$f(x,y) := \begin{pmatrix} u(x,y) \\ v(x,y) \end{pmatrix}, \quad c := \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \operatorname{Re} c \\ \operatorname{Im} c \end{pmatrix}$$

とおくと、 $f: \widetilde{\Omega} \to \mathbb{R}^2$, さらに

$$f$$
 が c で微分可能 \Leftrightarrow f が c で微分可能で $(\exists p, q \in \mathbb{R})$ $f'(c) = \begin{pmatrix} p & -q \\ q & p \end{pmatrix}$.

なぜならば、 $m f'(x,y)=egin{pmatrix} u_x & u_y \\ v_x & v_y \end{pmatrix}$ で、Cauchy-Riemann 方程式が成り立つから。 ゆえに

(4)
$$\det \mathbf{f}'(\mathbf{c}) = |f'(\mathbf{c})|^2 \quad (= p^2 + q^2).$$

(f'(c) = p + qi)となることを思い出そう。(4) はそれ自体重要な公式。)

2.5.4 等角性

 $f'(c) = p + qi \neq 0$ を仮定して、f'(c) の偏角を ϕ とすると

$$f'(c) = \begin{pmatrix} p & -q \\ q & p \end{pmatrix} = \sqrt{p^2 + q^2} \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix}$$
 (回転と拡大).

ゆえに

$$f(c+h)-f(c)=f'(c)h$$

の右辺は、h を角度 ϕ だけ回転して長さを $\sqrt{p^2+q^2}$ したものである。

一般に、 $ad - bc \neq 0$ を満たす $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ に対して、1 次変換

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

は、正方形を平行四辺形に写す (歪みが生じ、角度が保存されないこともある)が、

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p & -q \\ q & p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

の形の1次変換は正方形を正方形に写す(歪まず、角度は保存される)。

以上のように考えても、等角性が成り立つことが分かる。

桂田 祐史 htt

2.5.5 逆関数定理

定理 9.6 (正則関数の逆関数定理 (弱い形))

f が正則で、f' が連続かつ $f'(c) \neq 0$ であれば、c の十分小さな開近傍 (c を含む開集合) で正則な逆関数が存在する。

略証 微積分に「逆関数定理」がある。f が C^1 級で、 $\det f'(c) \neq 0$ ならば、c を含む十分小さな開集合 \widetilde{U} では f は単射で、f を \widetilde{U} に制限した写像

$$f|_{\widetilde{U}}:\widetilde{U}\ni x\longmapsto f(x)\in f(\widetilde{U})$$

の C¹ 級の逆写像が存在する、という内容である。その定理は認めることにする。

 $f'(c) \neq 0$ を満たす正則関数 f に対応する f については (c に十分近い任意の \tilde{c} に対して、 $f'(\tilde{c}) = p + iq$ $(p, q \in \mathbb{R})$ とおいて)

$$\det \mathbf{f}'(\widetilde{\mathbf{c}}) = \left| f'(\widetilde{\mathbf{c}}) \right|^2 \neq 0, \quad \left(\mathbf{f}'(\widetilde{\mathbf{c}}) \right)^{-1} = \frac{1}{p^2 + q^2} \begin{pmatrix} p & q \\ -q & p \end{pmatrix}.$$

ゆえに、対応する f の局所的逆関数 $\left(f|_{U}\right)^{-1}$ は、Cauchy-Riemann 方程式を満たす。ゆえに $\left(f|_{U}\right)^{-1}$ は正則関数である。

注 後で「f が正則ならば、f は無限回微分可能」という定理を証明するので、定理の仮定に「f' が連続」を入れる必要はなくなる (強い形の逆関数定理が得られる)。

3 冪級数

いよいよ冪級数について調べ始める。冪級数は、微積分でも大きな話題であったが、複素関数として考えることでその本質が浮き彫りにされる。

冪級数とは、 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n (z-c)^n$ の形の級数のことをいう。(ここで $\{a_n\}_{n\geq 0}$ は複素数列、c は複素数である。)

雑談 「冪」は、わかんむり「→」に幕府の「幕」からなる漢字だが、しばしば「巾」と略される。個人的に「巾」が嫌いであるが、「冪」と書くのは面倒だし、見にくいので、「板書では「ベキ」とカタカナで通す」と例年言っている。スライドでやる場合は「冪」「ベキ」が混じるかも。

宿題でも「ベキ」と書いて構わない。

べキ級数の話はかなり長くなるので、この節で何が分かるか、少し長めのイントロ(スライド3枚)を用意した。

3.1 イントロ

「解析的 (analytic)」、「解析関数」という言葉がある。

解析的 def. 定義域の各点の近傍で収束するべキ級数に展開できる

「解析関数」を解析的な関数という意味に取ると、実は「正則関数」と同じ意味であることが後で分かる (正則 ⇔ 解析的)。一方で「解析関数」という言葉は、少し違った意味 (解析接続で定まる関数など) で使われることもある。

いくつか事実を述べる。

① 高校生の知っている関数 (多項式関数, 有理関数, $\sin x$, $\cos x$, $\tan x$, e^x , $\log(1+x)$, $(1+x)^{\alpha}$) はほとんどが Taylor 展開可能である (例外は |x| とか)。つまり $f\colon I\to\mathbb{R}$ に対して

$$(\forall c \in I)(\exists \varepsilon > 0)$$
 $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(c)}{n!} (x-c)^n$ $(|x-c| < \varepsilon).$

これはベキ級数である (「Taylor 展開は冪級数」)。ゆえに f は解析的 (実解析的) である。

x を複素変数 z に置き換えると複素関数に拡張できる。それらは実は正則 (解析的) である。

3.1 イントロ

② $\sum_{n=0}^{\infty} a_n (z-c)^n$ について: "収束円" が存在する。

$$(\exists \rho: 0 \le \rho \le +\infty)$$
 $(|z-c| < \rho \Rightarrow$ 収束 $) \land (|z-c| > \rho \Rightarrow$ 発散 $)$

$$\rho$$
 を収束半径、 $D(c; \rho) = \{z \in \mathbb{C} \mid |z - c| < \rho\}$ を収束円とよぶ。

$$\rho=0$$
 のとき $D(c;\rho)=\emptyset$, $\rho=+\infty$ のとき $D(c;\rho)=\mathbb{C}$. (円というときは、ふつうは $0<\rho<+\infty$ であるが)

 $\rho > 0$ のとき**収束べキ級数**という。

収束円の内部ではかなり自由な演算が出来る。とても簡単 (多項式関数と あまり変わらない)。

◎ 項別微分出来る。

$$\left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n (z-c)^n\right)' = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n (z-c)^{n-1} = \sum_{n=0}^{\infty} (n+1) a_{n+1} (z-c)^n.$$

冪級数は収束円 $D(c; \rho)$ 内で正則。ゆえに「解析的ならば正則」。

3.1 イントロ

⑤ 項別積分が出来る。後で曲線 C に沿う線積分 $\int_C f(z) dz$ を導入するが、収束円 $D(c;\rho)$ 内の曲線 C (始点 a, 終点 b として) に対して

$$\int_{C} \sum_{n=0}^{\infty} a_{n} (z-c)^{n} dz = \sum_{n=0}^{\infty} a_{n} \int_{C} (z-c)^{n} dz = \sum_{n=0}^{\infty} a_{n} \left[\frac{(z-c)^{n+1}}{n+1} \right]_{z=a}^{z=b}.$$

① 正則関数はベキ級数展開出来る (「正則ならば解析的」)。 つまり Ω が $\mathbb C$ の開集合、 $f:\Omega\to\mathbb C$ 正則とするとき、任意の $c\in\Omega$ に対して、ある $\varepsilon>0$ が存在して $D(c;\varepsilon)\subset\Omega$ が成り立つが、このとき

$$(\exists!\{a_n\}_{n\geq 0})(\forall z\in D(c;\varepsilon))\quad f(z)=\sum_{n=0}^{\infty}a_n(z-c)^n.$$

(∃! は一意的に存在することを表す記号)

(ベキ級数の収束半径 ρ は $\rho \geq \varepsilon$ を満たす、ということになる。)

この節では、主に (2)(a) の証明を目標にする ((b) は積分の定義をしてから)。 (3) を証明するにはたくさんの準備が必要で、証明するのは少し後になる。

3.2 収束円 3.2.1 収束円の存在

補題 9.7 (ある点で収束すれば、より中心に近い任意の点で収束する)

ベキ級数 $\sum_{n=0}^\infty a_n(z-c)^n$ が $z=z_0$ で収束するならば、 $|z-c|<|z_0-c|$ を満たす任意の $z\in\mathbb{C}$ で収束する。

証明 $z_0 = c$ のとき $|z - c| < |z_0 - c|$ を満たす z が存在しないので証明不要。 以下 $z_0 \neq c$ として示す。級数が収束するので一般項は 0 に収束する:

$$\lim_{n\to\infty}a_n(z_0-c)^n=0.$$

ゆえに (「収束する数列は有界」なので)

$$(\exists M \in \mathbb{R})(\forall n \in \mathbb{N} \cup \{0\}) \quad |a_n(z_0 - c)^n| \leq M.$$

$$b_n := M \left| rac{z-c}{z_0-c}
ight|^n$$
 とおくと、 $|z-c| < |z_0-c|$ を満たす z に対して

$$|a_n(z-c)^n| = |a_n(z_0-c)^n| \left| \frac{(z-c)^n}{(z_0-c)^n} \right| \le M \left| \frac{z-c}{z_0-c} \right|^n = b_n.$$

 $\{b_n\}$ は公比 $\left|\frac{z-c}{z_0-c}\right|<1$ の等比数列であるから、 $\sum_{n=0}^{\infty}b_n$ は収束する。優級数の定理から $\sum_{n=0}^{\infty}a_n(z-c)^n$ は収束する。

3.2.1 収束円の存在

定理 9.8 (優級数の定理)

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n$$
 に対して、 (i) $(\forall n \in \mathbb{N}) |a_n| \leq b_n$ (ii) $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ は収束する を満たす $\{b_n\}$ が存在すれば、 $\sum a_n$ は絶対収束する。(ゆえに $\sum a_n$ は収束する。)

証明

$$S_n := \sum_{k=1}^n |a_k|, \quad T_n := \sum_{k=1}^n b_k$$

とおく。n>mのとき

$$|S_n - S_m| = \left| \sum_{k=1}^n |a_k| - \sum_{k=1}^m |a_k| \right| = \left| \sum_{k=m+1}^n |a_k| \right| \le \sum_{k=m+1}^n b_k = T_n - T_m = |T_n - T_m|.$$

n, m の大小関係によらず $|S_n - S_m| \le |T_n - T_m|$ が成り立つことが分かる。ゆえに

$$\sum b_n$$
 が収束 $\Leftrightarrow \{T_n\}$ が収束 $\Leftrightarrow \{T_n\}$ が Cauchy 列

$$\Rightarrow \{S_n\}$$
 が Cauchy 列 $\Leftrightarrow \{S_n\}$ が収束 $\Leftrightarrow \sum |a_n|$ が収束

$$\Rightarrow \sum a_n$$
 が収束. \Box

参考文献

[1] 桂田祐史:複素関数論ノート, 現象数理学科での講義科目「複素関数」の講義ノート.

https://m-katsurada.sakura.ne.jp/complex2022/complex2022.pdf $(2014\sim)$.